

## Selle lühijuhendi kohta

Juhendit võib kasutada TRACK-Leaderi või SECTION-Controlli kasutamisel, kui tellimusi ei planeerita arvutis.

Kui planeerite tellimusi arvutis põllumaade registri abil, laadige meie internetilehelt alla järgmine juhend: „TRACK-Leader - lühijuhend ISO-XML-iga süsteemidele“.

## Põhisätted

Tehke järgmised toimingud:

Terminalil toimuv:

1. Käivitage terminal klahviga .

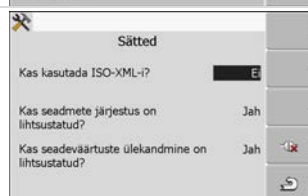
2. Valikumenüü kutsumiseks vajutage klahvi



3. Klõpsake pöördnupu abil suvandil „ISOBUS-TC“. Kui te ei näe suvandit ISOBUS-TC, on see lisandprogramm terminalis desaktiveeritud. Saate TRACK-Leaderi rakenduse kohe konfigurereida.



4. Avage mall **Sätted**, vajutades klahvi



5. Seadistage parameeter **Kas kasutada ISO-XML-i?** väärtusele **Ei**.

6. Käivitage terminal uuesti.

## TRACK-Leaderi konfigureerimine

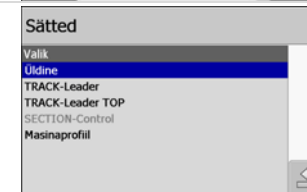
1. Valikumenüü kutsumiseks vajutage klahvi



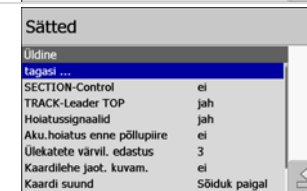
2. Klõpsake pöördnupu abil suvandil „TRACK-Leader“.



3. Avage mall **Sätted**, vajutades klahvi



4. Klõpsake pöördnupu abil suvandil „Üldine“.



5. Konfigureerige parameeter **SECTION-Control**. Nüüd on teil järgmised võimalused:

- Ja - kui soovite kasutada osalaiuste automaatset lülitust.
- Ei - kui soovite sõita ainult paralleelselt.

Kõigi parameetrite seletuse leiata TRACK-Leaderi kasutusjuhendist.

Tehke järgmised sammud ainult siis, kui SECTION-Control on seatud väärtusele **Ei**:

6. Klõpsake pöördnupu abil suvandil **tagasi...**

7. Klõpsake pöördnupu abil suvandil **Masinaprofiil**.

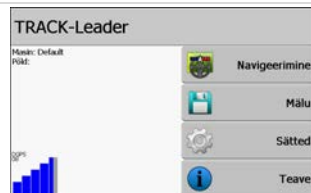
8. Valige, millise masinaga soovite töötada. Vajadusel looge esmalt masina profiil. Lugege selle kohta kasutusjuhendist.

## Navigeerimise käivitamine

### Tehke järgmised toimingud:

1. TRACK-Leaderi avakuva on avanenud.
2. Asetage USB-mälupulk terminali.

### Terminalil toimuv:



3. Avage mall **Mälu**, vajutades klahvi  **Mälu**.



4. Nüüd peate otsustama, kas töötada uuel põllul või põllul, mille piir ja sõit on salvestatud USB-mälupulgale.
  - a. Kui soovite töötada **uuel põllul**, kustutage klahviga  kõik laaditud põllupiirid ja sõidud. Aken peab seejärel olema tühi.
  - b. Kui soovite jätkata tööd **teadaoleval põllul**, laadige põllu andmed klahviga .

5. Käivitage uus navigeerimine klahviga



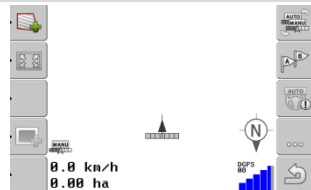
6. Konfigureerige malli parameetrid. Selgituse leiate kasutusjuhendist.

7. Vajutage ühte järgmistest klahvidest:

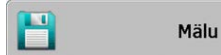
- a.  - kui soovite jätkata valitud põllul tööd vanade sõitudega.
- b.  - kui soovite alustada valitud põllul tööd uuesti, ilma vanade sõitudeta.

8. Nüüd on teil järgmised võimalused:

























- (1) Seadke baaspunkt.
- (2) Sõitke ümber põllu.
- (3) Arvutage põllupiir
- (4) Looge A-B-tehnorajad.



9. Pärast tööd võite põlluandmed salvestada. Avage mall **Mälu**, vajutades klahvi



## Talitlussümbolite tähendus

	Põllupiiri tuvastamine		Muude funktsioonisümbolite kuvamine
	Põllupiiri kustutamine		Põlluandmete laadimine
	Sõitude salvestamise käivitamine (kuvatakse ainult siis, kui parameeter SECTION-Control on seatud väärtusele ei)		Põlluandmete salvestamine
	Sõitude salvestamise lõpetamine		Põlluandmete importimine GISist
	SECTION-Control töörežiimi muutmine		Põlluandmete eksportimine GISi jaoks
	Tehnoraja A-B loomine		Automaatne juhtimine TRACK-Leader TOP on desaktiveeritud või pole üldse saadaval
	Tehnoradade kustutamine		Sõiduki pööramine vasakule
	Baaspunkti seadmine		Kui TRACK-Leader TOP on desaktiveeritud, siis funktsiooniklahv ei tööta
	GPS-signaali kalibreerimine		Põllupiiri pole veel tuvastatud
	Tehnoradade nihutamine		Piki põllupiire kulgeva pöramisala arvutamine
	Töökuva välimuse muutmine		Paralleeljuhtimise käivitamine pöramisalas
	Töökuva välimuse muutmine		Paralleeljuhtimise käivitamine väljaspool pöramisala